

TÌM HIỂU VÀ SỬ DỤNG MÁY LƯU TỐC

THỦY VĂN GR-21 M VÀ GR-99

Phan Đăng Chương - Nguyễn Thủ Xuân
(Opc KTDTCB)

I - ĐẶT VĂN ĐỀ

MÁY DO LƯU TỐC THƯỜNG DÙNG Ở TA HIỆN NAY LÀ KIỂU MK-3 LOẠI MÁY NÀY CÓ MỘT SỐ NHỮNG ĐIỀU CƠ BẢN VÀ CÁC MÁY THUỘC THẾ HỆ SAU ĐÃ KHẮC PHỤC ĐƯỢC. TUY NHÌN TRÊN THỊ TRƯỜNG CHƯA CÓ MỘT LOẠI MÁY NÀO THẬT HOÀN HẢO, NHẤT LÀ CÁC MÁY KIỂU MK [1].

Hiện nay ở Tâng cục đã có hai loại máy mới là GR-21 M và GR-99 của Liên Xô. Để tìm hiểu tính năng cũng như cách sử dụng chúng, chúng tôi xin giới thiệu 2 loại máy trên.

II - SỐ LƯỢT CÁC ĐẠO TRƯNG CƠ BẢN CỦA MÁY LƯU TỐC

Khi do tốc độ bằng máy lưu tốc, độ chỉnh xác phụ thuộc vào nhiều yếu tố, mà một trong những yếu tố cơ bản là chất lượng máy đo. Độ chính xác được chỉnh xác khai nồng và chất lượng làm việc của máy, chúng ta cần biết các đạo trung cơ bản của nó [2, 3].

1. Tốc độ ban đầu của máy:

Tốc độ ban đầu của máy là tốc độ nhỏ nhất của dòng nước làm bánh quay thay đổi trạng thái từ dừng yên sang chuyển động.

Quan hệ giữa tốc độ nước và số vòng quay trong một giây (giờ) bánh quay đều thì bằng công thức

$$V = an + \sqrt{bn^2 + v_0^2} \quad (1)$$

Trong đó: a, b - là các tham số

v_0 - tốc độ ban đầu của máy

khi máy dừng yên thì $n = 0$ do đó $V = v_0$.

Khi tốc độ dòng nước lớn thì tốc độ ban đầu của máy so với tốc độ dòng nước không dâng kè nên v_0 có thể bỏ qua và ta có

$$V = an + \sqrt{bn^2} = (a + \sqrt{b})n \quad km \quad (2)$$

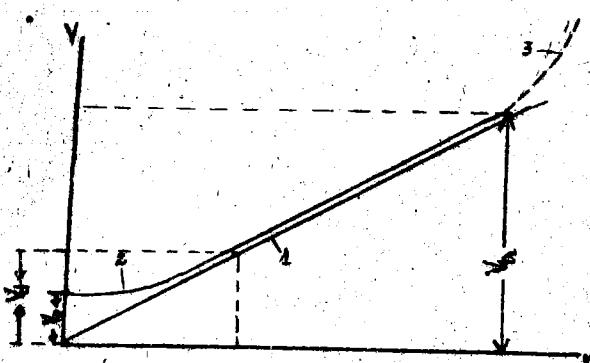
Như vậy đường quan hệ $V = f(n)$ trong bảng kiểm định sẽ tồn tại 2 giai đoạn : Đoạn đường cong khi tốc độ dòng nước nhỏ và đoạn đường thẳng khi tốc độ dòng nước lớn.

Thông thường các máy lưu tốc thủy văn có tốc độ ban đầu khoảng $V_0 = 0,03 - 0,06 \text{ m/s}$.

Bề dày bảo sai số cho phép khi đo đặc, với từng máy cụ thể thì giới hạn sử dụng máy ở tốc độ nhỏ là $V = 2V_0$ [3].

2. Tốc độ giới hạn trên của máy.

Tốc độ giới hạn trên là tốc độ lớn nhất của dòng nước tương ứng với một điểm trên đường quan hệ $V = f(n)$ mà tại đó đường bắt đầu chuyển dạng và điểm đó gọi là điểm giới hạn trên.



Hình 1 : Quan hệ giữa số vòng quay cánh quạt n và tốc độ dòng nước V.

1. không tính lực cản ; 2. có tính lực cản ;
3. ở khu vực tốc độ lớn.

Trong trường hợp dòng chảy xiên (hình 2) thì thành phần của véc tơ tốc độ nước (hay hình chiếu của nó) sẽ là :

$$V' = V \cdot \cos\alpha$$

Việc xác định đặc trưng thành phần của máy lưu tốc có thể tiến hành thí nghiệm ở máy kiểm định và dùng công thức sau đây để đánh giá :

$$\Delta n = \frac{n \cos\alpha - n_\alpha}{n \cos\alpha} \cdot 100 \quad (3)$$

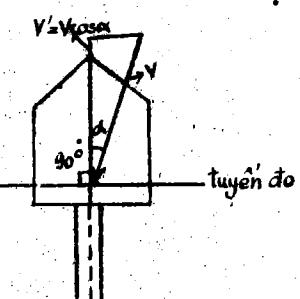
Trong đó : n - số vòng quay trong 1 giây khi máy thẳng góc với tuyế̄n do.

n_α - số vòng quay trong 1 giây với tốc độ nước như trên khi máy quay đi 1 góc α ($\alpha = 40^\circ$).

Trên hình 1 ta thấy phần trên điểm giới hạn, tốc độ do được nhỏ đi đó là do sự ảnh hưởng của các vòng bi bị mòn, do cát bùn lọt vào các bộ phận máy v.v... Ngoài ra cũng cần tính đến cả các ảnh hưởng do hiện tượng khí xâm thực vì tạo xoáy mêtalit ở rôto máy và các ảnh hưởng khác.

3. Đặc trưng thành phần của máy

Là khả năng máy đo được thành phần véc tơ tốc độ nước theo hướng trục máy khi có dòng chảy xiên.



Hình 2

Các máy lưu tốc có $\Delta n \leq 5\%$ được gọi là máy có đặc trưng thành phần.

Theo kết quả nghiên cứu của GGI thì $\Delta n = 25\%$; các máy GR-55, GR-21 M, GR-99 nhỏ hơn 5%.

4. Độ nhạy của máy đối với mạch động dòng nước

Điều kiện để xuất hiện ảnh hưởng của mạch động dòng nước đến kết quả đo của máy là tồn tại mô men quán tính của bộ phận vận hành và độ trượt của cánh quạt. Nếu thiếu một trong hai điều kiện đó thì ảnh hưởng của mạch động dòng nước có thể bỏ qua [1].

a/- Độ trượt của cánh quạt

Cánh quạt chỉ bắt đầu chuyển động khi dòng nước tác động lên nó một lực lớn hơn lực cản. Khi tăng dần lực tác động của dòng nước lên thì một phần năng lượng sản ra được chỉ vào để thắng lực cản, vì vậy số vòng quay thực tế của cánh quạt trong một đơn vị thời gian bao giờ cũng nhỏ hơn số vòng quay lý thuyết, và hiệu giữa số vòng quay lý thuyết và số vòng quay thực tế chính là độ trượt của cánh quạt, nghĩa là

$$\Delta n = n - n_t \quad (4)$$

trong đó : n - số vòng quay lý thuyết

n_t - số vòng quay thực tế.

Để dễ so sánh các loại máy với nhau ta tính độ trượt tương đối :

$$S = \frac{n - n_t}{n} \cdot 100 \quad (5)$$

Nếu tốc độ dòng nước nhỏ hơn tốc độ ban đầu của máy thì độ trượt tương đối là 100%, nghĩa là cánh quạt đứng yên. Khi tốc độ nước tăng lên khoảng $0,5 - 0,6 \text{ m/s}$ thì độ trượt tương đối bắt đầu ổn định.

b/- Đặc trưng quán tính của máy

Là khả năng thay đổi vòng quay cánh quạt theo sự thay đổi tốc độ dòng nước.

Đặc trưng quán tính của máy phụ thuộc vào mô men quán tính của cánh quạt, vì thế dùng mô men quán tính để đánh giá đặc trưng này. Mô men quán tính càng lớn thì khả năng thay đổi vòng quay cánh quạt theo sự thay đổi tốc độ dòng nước càng kém. Như vậy để ghi nhận được mạch động dòng nước cần có máy lưu tốc có quán tính nhỏ.

Mô men quán tính của một số máy như sau : $\text{K3} = 0,4 - 0,7$

$\text{GR-21 M} = 0,8 - 1,0$; GR-55 và $\text{GR-99} = 0,14 - 0,16$.

Như vậy đối với GR-55 và GR-99 hoạt động tốt trong dòng chảy rời, còn GR-21 M thì kém hơn. Do đặc tính trên nên GR-21 M chỉ nén do ở sông đồng bằng, còn GR-55 và GR-99 thì có khả năng do ở cả sông miền núi.

III - MÁY LƯU TỐC GR-21 M VÀ GR-99

A - Máy lưu tốc GR-21 M Máy lưu tốc GR-21 M là máy thuộc kiều K-3 hoàn thiện hơn, vì vậy cách sử dụng máy này hoàn toàn giống như sử dụng máy K-3 đang hiện hành ở nước ta.

Một số điểm mà GR-21 M được hoàn thiện hơn, đó là :

1. Hoàn thiện hình dạng cánh quạt và đạt được tinh thành phần cao.
2. Hoàn thiện một số chi tiết của bộ phận vận hành : khoảng cách giữa hai vòng bi dài hơn, đạt được tốt hơn sự cân bằng toàn hệ thống và khu được khả năng xuất hiện ma sát trượt.
3. Hoàn thiện hình dạng đuôi máy bảo đảm tốt hơn sự ổn định của máy trong dòng nước. Trục treo máy cũng được cải tiến hơn bởi đã sử dụng vòng bi, chính nó cũng tăng sự ổn định của máy trong dòng nước.

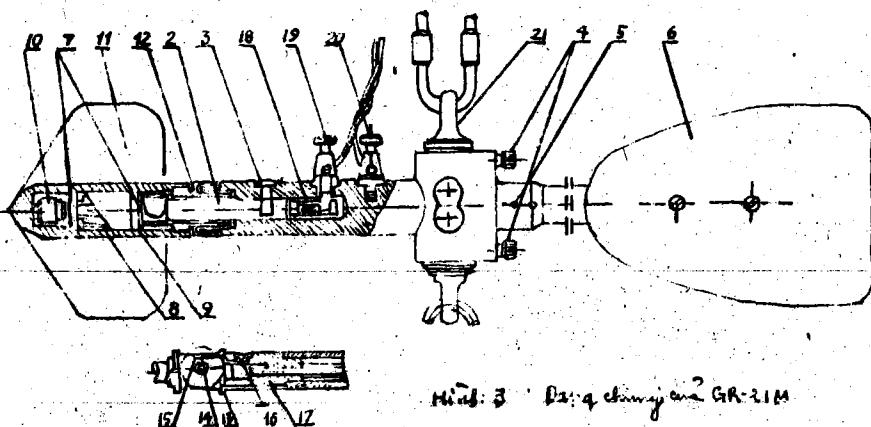
Máy lưu tốc GR-21 M có các bộ phận chính sau :

- 1) Bộ phận vận hành gồm cánh quạt và cơ cấu công tắc (tiếp xúc).
- 2) Thân máy.
- 3) Đuôi máy hay còn gọi là bộ phận ổn định hướng.
- 4) Bộ phận báo tín hiệu.

Trên hình 3 thấy rằng bộ phận vận hành gồm trực (2) có gắn cơ cấu công tắc, hai vòng bi (7), ống cách (8), ống cách ngoài (9), ốc (10). Bộ phận vận hành được lồng vào phía trong cánh quạt (11) và được vít chặt nhờ khớp nối (12). Cơ cấu công tắc gồm bánh răng trực 20 răng (13), chốt (14), râu tôm (15), ốc giữ râu tôm (16) và trực dẫn điện (17) được ngăn cách với thân máy và nó nối liền râu tôm (15) với đai cắm của phích (18). Bộ phận công tắc cho tín hiệu khi bánh xe răng cum (20 răng) quay đúng 1 vòng, vì vậy mỗi tín hiệu tương ứng với 20 vòng quay của cánh quạt. Chuồng báo tín hiệu được dồn ở trong hộp và là bộ phận báo tín hiệu đáng tin cậy.

Thân máy dùng để liên kết các chi tiết máy với nhau, để mắc máy vào sào hoặc vào trực treo máy, để mắc dây dẫn. Thân máy có lỗ rỗng để lồng trực (2) của bộ phận vận hành vào và dùng vít (3) vặn chặt lại. Hai nút 19, 20 để mắc dây dẫn. Phía sau thân có ống rỗng để mắc máy vào sào hoặc mắc trực treo máy và được giữ chắc nhờ các vít cố định (4). Phía sau thân có vít (5) để giữ đuôi máy. Bên sườn ống rỗng còn có mũi kim để chỉ độ sâu khi mắc máy vào sào. Đuôi máy (6) dùng để giữ máy hướng đai điện với dòng chảy. Đuôi máy gồm cần đuôi và 2 bản đinh hình đai xung hơi lõm phía ngoài. Đuôi máy đảm bảo cho máy có độ nhạy cao đối với hướng chảy.

Máy lưu tốc GR-21 M có 2 cánh quạt, cánh quạt số 1 do được tốc độ lớn đến 8 m/s và có tính thành phần tốt ($\Delta n < 5\%$), còn cánh quạt số 2 kém hơn, tính thành phần $\Delta n > 20\%$. Vì vậy chỉ nên sử dụng cánh quạt số 1.



Nguồn điện cung cấp cho máy là 3 vôn.Toàn bộ trọng lượng máy và thiết bị kề cá hộp dùng không vượt 6.5 kg.

Như đã nói ở trên, việc sử dụng và bảo quản máy lưu tốc GR-21 M giống như sử dụng và bảo quản các máy hiện hành ở nước ta mà trong quy phạm tạm thời về đo lưu lượng nước đã quy định [5].

B - Máy lưu tốc GR-99

1. Cấu tạo và nguyên tắc làm việc.

a/- Cấu tạo : Cũng như các máy khác, GR-99 làm việc dựa trên cơ chế cánh quạt quay dưới tác dụng của dòng nước. Giữa tốc độ nước (V) và số vòng quay cánh quạt trong 1 giây (n) tồn tại quan hệ $V = f(n)$. Quan hệ này được thể hiện bằng bảng kiểm định cho từng máy cụ thể. Thiết bị GR-99 gồm có máy GR-99 và hộp đếm xung.

Máy GR-99 có các bộ phận :

- Thân máy
 - Bộ phận vận hành (bộ phận quay)
 - Cơ cấu công tác.
 - Đầu máy.

Xem hình (4) thấy : bộ phận vận hành lắp phía trước thân máy (1) gồm các chi tiết : cánh quạt (2), trục (3), bu (4), hai vòng bi xuyên tâm (5), ống cách

(6), ống lót trục (7), ốc (8). Bộ phận vận hành được ốc (10) vít chặt vào thân máy. Cơ cấu công tắc gồm : nam châm vĩnh cửu (11) được đặt trong vòng cách (12) trên trục (3) của bộ phận vận hành và công tắc từ điều khiển (13) (râu tôm) nằm ngăn cách trong đ (14).

Nam châm vĩnh cửu có hình vát ở phía sau, sao cho khi quay được 1 vòng thì nam châm chỉ tác dụng lên râu tôm 1 lần và làm cho râu tôm đóng mạch, như vậy cứ mỗi vòng quay của cánh quạt máy (hay nam châm cũng vậy) thì công tắc (râu tôm) đóng mạch 1 lần.

Qua đây cũng thấy được điểm khác nhau cơ bản giữa GR-21 M và GR-99 là : GR-21 M cho tín hiệu sau 20 vòng quay của cánh quạt, còn GR-99 thì mỗi vòng quay cho 1 tín hiệu.

Đè míc dây điện vào máy có 2 đầu cực (17, 18) trong đó đầu cực (17) được cách điện và đầu cực (18) gắn trực tiếp với thân máy.

Khi đo bằng sào thì dùng 2 vít (19) phía sau thân máy vít chặt lại. Nếu mắc máy vào dây cáp thì cần phải sử dụng đền trục treo máy. Trục treo máy cũng có vòng bi nên quay rất nhẹ. Ngoài máy GR-99, trong thiết bị máy còn có bộ phận đặc biệt là hộp đếm. Hộp đếm dùng để cộng dồn toàn bộ xung từ máy đưa vào trong thời gian đó.

Hộp đếm xung bao gồm các bộ phận chính là : - Bộ phận đếm (1)
- Đồng hồ bấm giây (2)
- Cánh tay đòn (3)

Đè cho máy và hộp đếm làm việc cần cung cấp 1 nguồn điện là 31,6 volt (máy có thể làm việc với nguồn điện tối thiểu 20 volt).

Giới hạn đo tốc độ của máy từ 0,06 - 5,0 m/s.

Toàn bộ thiết bị kè cả hộp đếm nặng không quá 9 kg.

Nhìn lên sơ đồ bàn điều khiển (hình 5) thấy :

1. Bộ phận đếm xung gồm 2 mặt, mỗi lần đếm của kim mặt bên phải ứng với 1 vòng quay cánh quạt và cứ 100 lần đếm của kim mặt phải thì kim mặt trái chuyển đổi 1 lần (1 độ chia). (Hình 5 xem trang sau).

2. Đồng hồ bấm giây để định thời gian đo (thường thường là 100 giây mỗi đếm).

3. Cánh tay đòn để đóng, mở cùng lúc hộp đếm và đồng hồ bấm giây.

4. Nút xoay để thay đổi việc đóng mở máy.

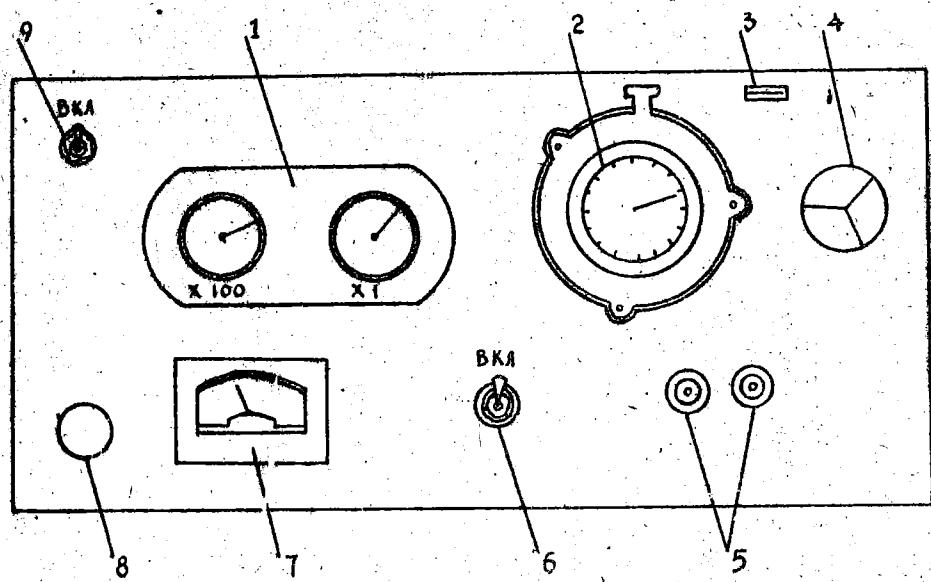
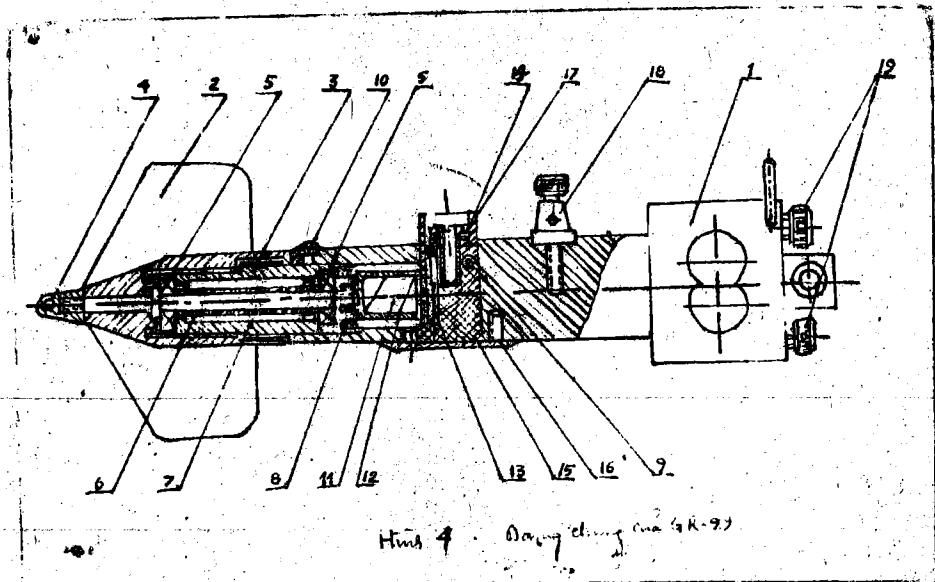
5. Đầu míc dây dẫn từ máy vào hộp đếm.

6. Công tắc để mở xung vào máy

7. Vôn kế để kiềm tra điện.

8. Nút an để kiềm tra điện (qua vôn kế).

9. Công tắc mở để hộp đếm làm việc.



Hình 5 - Sơ đồ bút tên lửa điều khiển.

b/- Nguyên tắc làm việc.

Như đã nói trên, GR-99 làm việc dựa trên cơ sở cánh quạt quay dưới tác dụng của dòng nước và giữa tháng tồn tại quan hệ $V = f(n)$. Khi thả máy xuống dòng nước, nước chảy tác dụng lên cánh quạt và làm cho cánh quạt quay. Nếu ta mở máy thì cùng lúc cả hộp đếm và đồng hồ bấm giây hoạt động. Khi đồng hồ bấm giây chạy đủ thời gian ổn định cho mỗi điểm đo (khoảng 100 giây) thì ta tắt máy và lấy kết quả trên các mặt hộp đếm và đồng hồ bấm giây. Lấy tổng số vòng quay chia cho thời gian đo được số vòng quay trong 1 giây, trên cơ sở Baren của từng máy tìm ra tốc độ điểm đo.

2. Sử dụng hộp đếm.

Trước khi tiến hành đo phải kiểm tra toàn bộ thiết bị máy như : hộp đếm, các bộ phận máy, nguồn điện, đồng hồ bấm giây v.v... nếu không có gì vướng mắc thì thử tự làm như sau : Dùng tay điều chỉnh kim của các mặt hộp đếm về vị trí số "0", đồng hồ bấm giây lúc đó cũng ở vị trí số "0".

- Thả máy xuống vị trí cần đo.
- Mở công tắc (6) và (9).
- Dùng tay ấn cánh tay đòn (3) và buông ra, lúc đó hộp đếm và đồng hồ bấm giây cùng hoạt động (chú ý lúc đó 1 trong 3 đường chỉ của nút xoay (4) sẽ hướng thẳng lên trên).
- Theo dõi đồng hồ bấm giây, khi đủ thời gian ổn định (khoảng 100 giây) thì dùng tay ấn cánh tay đòn (3) rời buông ra. Cùng lúc đồng hồ bấm giây, hộp đếm ngừng hoạt động và chúng chỉ đúng vào vị trí thời gian đo và số vòng quay của cánh quạt trong thời gian đó. Đường chỉ nút xoay (4) lúc này lênh sang phải một góc 40° .
- Ghi kết quả ở 2 mặt hộp đếm và đồng hồ bấm giây vào sổ (có thể tính ngay được tốc độ dòng nước tại điểm đo bằng cách lấy tổng số vòng quay chia cho thời gian được số vòng quay trong 1 giây, trên cơ sở baren tra ra tốc độ nước).
- Dùng tay ấn cánh tay đòn (3) thì đồng hồ bấm giây được chỉnh về vị trí số "0", ta có thể thấy đường chỉ của nút xoay (4) lênh sang phải 1 góc 80° .

Để tiếp tục đo điểm khác, chuyển máy đến điểm cần đo, điều chỉnh kim các mặt hộp đếm về vị trí số "0" và tắt cả mọi thao tác được lặp lại như cũ.

Khi kết thúc toàn bộ lần đo, cần tắt các công tắc (9) và (6) và chuyển đồng hồ bấm giây về vị trí số "0".

3. Bảo quản máy.

- Máy lưu tốc cần được giữ gìn ở trạng thái tốt, để vào hộp bảo quản.
- Bộ phận vận hành được để vào tung riêng có dấu.

- Mỗi khi do xong phải lau bằng giấy sạch, khô, sau đó rửa bằng xăng hoặc dầu hỏa và cuối cùng là lau dầu máy.
- Máy không được để han rỉ, không được chấn động mạnh.
- Đúng thời hạn quy định phải đưa đi kiểm định lại.
- Việc sửa chữa máy chỉ tiến hành ở xưởng chuyên môn và sau đó phải kiểm định lại.
- Khi không dùng, tất cả các công tắc phải tắt.

Máy lưu tốc GR-99 có cánh quạt rất nhẹ, và có mô men quán tính nhỏ, đồng thời đạt được tinh thành phần cao, vì lẽ đó mà GR-99 làm việc được ở những điều kiện có tốc chảy rối lớn như sông miền núi, tảng đầm nước của các công trình thủy lợi, hạ lưu đập v.v... Máy GR-99 cũng làm việc rất tốt ở điều kiện chảy rối nhỏ mà cụ thể là ở các sông đồng bằng.

4. Những sự cố thường gặp và cách sửa [4]

Sự cố xảy ra	Nguyên nhân gây ra	Cách kiểm tra và sửa
1. Khi kiểm tra vẫn kẹt chỉ số "0".	1. Dứt dây dẫn 2. Sứt thê	<ul style="list-style-type: none"> - Kiểm tra lại pin và xem còi dù nguồn điện không. Nói chung dây bị đứt. - Kiểm tra từng pin, cái nào hỏng cần thay thế.
2. Hộp đếm không hoạt động.	1. Dứt dây dẫn giữa hộp số và máy. 2. Không đảm bảo sự tiếp xúc giữa đầu cảm của dây dẫn và lõi cảm của bô cách điện ở thân máy. 3. Bộ phận công tắc của máy không làm việc (bộ phận tiếp xúc).	<ul style="list-style-type: none"> - Kiểm tra lại dây và nói chung dây bị đứt. - Kiểm tra lại lõi cảm của bô cách điện. Nếu độ hở lớn thì phải làm đầu cảm riêng ra. (Đầu cảm có đường che ở giữa, có thể dùng tưa lọc vải tách riêng ra) để đảm bảo vừa khít với lõi cảm. - Xác định khả năng làm việc của bộ phận công tắc bằng cách chạm đầu dây dẫn vào thân máy ngắt quang từng cái một, nếu hộp số làm việc thì chúng tỏ nhóm công tắc bị hỏng. Tiếp theo là kiểm tra vị trí công tắc (râu tôm) tương ứng với nút chậm vĩnh cửu được gắn chắc trên trục máy.
		a) Lắp sơ đồ điện phù - đèn 3 vôn, pin, đầu cọc cảm dây điện

Sự cố xảy ra	Nguyên nhân gây ra	Cách kiểm tra và sửa
		<p>b) Nổi lồng ốc (9).</p> <p>c) Xoay nhẹ thân trong ống cách điện khi cánh quạt đang quay để xác định thời gian tắt sáng bóng đèn. Đèn phải sáng một thời gian sau cho cánh quạt quay được 180° ($1/2$ vòng quay).</p> <p>Khi biết chắc chắn vị trí ốc (9) là lỗi ưu mà bóng đèn không sáng hoặc sáng liên tục thì chúng tó bộ phận công tắc (râu tôm) bị hỏng. Lúc đó phải thay râu tôm và và điều chỉnh lại, việc này chỉ do bộ phận chuyên môn làm.</p>
3. Khi mở máy, hộp đệm làm việc mà đồng hồ bấm dây không chạy.	1. Đồng hồ chạy hết giây cót. 2. Đồng hồ và hộp số làm việc không đồng bộ.	<ul style="list-style-type: none"> - Lên giấy cót đồng hồ. - Làm trùng hợp đường chuẩn hộp số và đầu ăn đồng hồ.
4. Cánh quạt máy lưu tốc không quay.	Do tắc cánh quạt.	<ul style="list-style-type: none"> - Tháo và lau dâu bộ phận vận hành và toàn bộ thân máy.

IV - MỘT SỐ NHẬN XÉT KHI TÌM HIỂU VÀ SỬ DỤNG GR-21 M VÀ GR-99

Với sự giúp đỡ của đại Hà nội và trạm thủy văn Thương cát, chúng tôi đã tiến hành đo thử cả 2 máy GR-21 M và GR-99 với mục đích tìm hiểu sự thao tác cụ thể trên sóng phát hiện thêm các mặt mạnh và nhược điểm của máy, chúng tôi không có ý định đánh giá lại chất lượng máy vì :

- Chất lượng máy được đánh giá bằng các đặc trưng cơ bản của nó. Phần này chúng tôi đã giới thiệu.

- Máy linh và chưa được kiểm định lại (còn nguyên kiện), hơn nữa một số bộ phận phụ của máy có bị hư rỉ phải lau chùi mới sử dụng được (như công tắc, chuông, bàn điều khiển của GR-99 v.v....).

Qua tìm hiểu và đo thử, chúng tôi rút ra một số nhận xét như sau :

a/- Ưu điểm :

- GR-21 M là loại lớn, chắc chắn. Nguồn điện cung cấp chỉ 3 vôn nên rất phù hợp với điều kiện nước ta hiện nay.
- GR-99 có bảng điều khiển, tạo điều kiện cho việc theo dõi kết quả đo dễ dàng, không cần thảng nấu óc khi theo dõi và có thể tính tốc độ nước sau khi kết thúc đo mỗi điểm một cách nhanh chóng. Bộ phận râu tôm của GR-99 được bọc rất kín nên không bị các yếu tố bên ngoài tác động vào.
- GR-99 dùng để đo tốc độ nước theo phương pháp tích phân rất tốt.
- Qua các bức trung cơ bản thấy cả 2 máy đều có chất lượng tốt, nhất là đạt được tính thành phần cao cho phép làm việc khá ổn định và chính xác trong những dòng chảy xiên có góc $\alpha \leq 40^\circ$ (điểm này máy *3 hoàn toàn không có).
- Qua nhiều lần đo thử, cả GR-21 M và GR-99 làm việc rất nhạy và ổn định hơn *3.

b/- Nhược điểm :

- Dây dẫn hiện tại của máy quá nhỏ không đảm bảo khi lũ có cây cối nhiều (có thể thay đổi).
- GR-99 cần nguồn điện quá lớn (31 vôn) chưa phù hợp với tình hình hiện nay ở nước ta.

Do yêu cầu thực tế hiện nay về máy, chúng tôi cố gắng giới thiệu GR-21 M và GR-99 là 2 loại máy mới đang hiện hành ở Liên Xô và ở ta đã có nhưng chưa sử dụng với mục đích giúp những người làm công tác đo đạc thủy văn làm quen với 2 loại máy này một cách nhanh chóng và hiệu được bản chất của nó sâu sắc hơn. Tuy nhiên kiến thức của chúng tôi về môn này rất hạn chế. Vì vậy qua sử dụng thực tế các đồng chí có thể còn gặp nhiều điều mà chúng tôi chưa đề cập đến và mong các đồng chí góp ý trực tiếp cho chúng tôi để có thể bổ sung cho hoàn chỉnh hơn.

TÀI LIỆU THAM KHẢO

1. F.N. Bucăt, M.M. Baranovicova - Phân tích khả năng sử dụng các máy lưu tốc thủy văn làm việc trong dòng chảy rối. Tập san 1969 quyển 172 Leningrat. NXB Kỹ thuật thủy văn.
2. G.V. Zelezonhacop - Cơ sở lý thuyết đo đạc thủy văn. Leningrat. NXB Kỹ thuật thủy văn 1968 tr 93 - 100.
3. V.D. Bucăt, A.V. Vaxilep - Đo đạc thủy văn. Leningrat. NXB Kỹ thuật thủy văn 1977 tr 118 - 124.
4. Máy lưu tốc thủy văn GR-99 - lý lịch máy.
5. Quy phạm tạm thời về đo lưu lượng nước (in lần thứ ba) Hà nội 1980 tr 59 - 62.